

Отчет по внутреннему ОКР “Защищенный режим”

Внедрение технологии защищенного режима исполнения  
Эльбрус в задаче разработки и отладки СПО  
промышленных контроллеров

Мустафин Т. Р., Алехин А. И., Черкашин С. Ю., Зубов И. Н.,  
Лубинец М. И., Кравцунов Е.М.

АО «МЦСТ», Москва, 15 декабря 2017 г.

# Содержание

- \* Постановка задачи
- \* Область применения защищенного режима
- \* Ранее реализованные программные компоненты
- \* Созданные программные компоненты
- \* Детали реализации: проблемы и их решения
- \* Технология в действии
- \* Результаты и дальнейшее развитие
- \* О финансировании

# Защищенный режим

**Указатель** элемента массива представляется в виде **дескриптора** 128 бит. Дескриптор содержит адрес начала массива и размер массива. При обращении за границу массива возникает исключительная ситуация (поддержано в аппаратуре).

**Данные:** **неинициализированные**, **указатель** или **число** — различаются с помощью тэгов (внешних), поддерживаемых аппаратно. При обращении в память по числу или неинициализированным данным возникает исключительная ситуация.

Поддержка в аппаратуре и компиляторе и ядре ОС сделана давно, реального внедрения пока нет.

# Предыстория

- 1) В конце 2015-го года в АО «МЦСТ» группой разработчиков ядра ОС, компилятора и библиотек была инициирована работа по созданию минималистичного дистрибутива ОС для встраиваемых систем, работающего в защищенном режиме.
- 2) В 2016 году началась проработка последовательности действий по реализации минималистичного дистрибутива в защищенном режиме. В результате предварительного исследования было принято решение портировать на Эльбрус библиотеку uclibc-ng, являющуюся ориентированным на встраиваемые системы минималистичным аналогом glibc.
- 3) В конце 2016 года был открыт внутренний ОКР «Защищенный режим». ОКР включал в себя несколько работ, описанных в техническом задании. Помимо формализации требований и определения сроков выполнения работ, ОКР позволил финансировать работу подразделения АО «МЦСТ» в ОЭЗ «Иннополис». Подразделение было создано для привлечения к работе новых талантливых специалистов, выпускников Университета Иннополис. Это позволило решить еще одну задачу проекта — нехватку специалистов по защищенному режиму.

На сегодняшний день основные задачи проекта выполнены.

# Постановка задачи

**Основная задача проекта:** внедрение технологии защищенного режима в типовых прикладных задачах встраиваемых систем путем разработки набора системных библиотек, функционирующих в защищенном режиме.

**Дополнительная задача 1:** подготовить группу специалистов по защищенному программированию, способную сопровождать процессы интеграции и внедрения разработанной технологии на промышленных предприятиях и предприятиях ВПК

**Дополнительная задача 2:** определить целевую группу потребителей технологии защищенного режима, стратегию работы с этой группой, определить дальнейшие технические и организационные шаги по привлечению финансирования и внедрению разработанных технологий.

# Область применения

Область применения технологии защищенного режима определяется следующими требованиями:

- 1) все системные библиотеки и прикладные программы стека ПО написаны на языке С;
- 2) количество и объем системных библиотек минимальны, набор библиотек сформирован исходя из назначения ПО;
- 3) применение защищенного режима в программах должно быть оправданным например повышенными требованиями к надежности ПО.

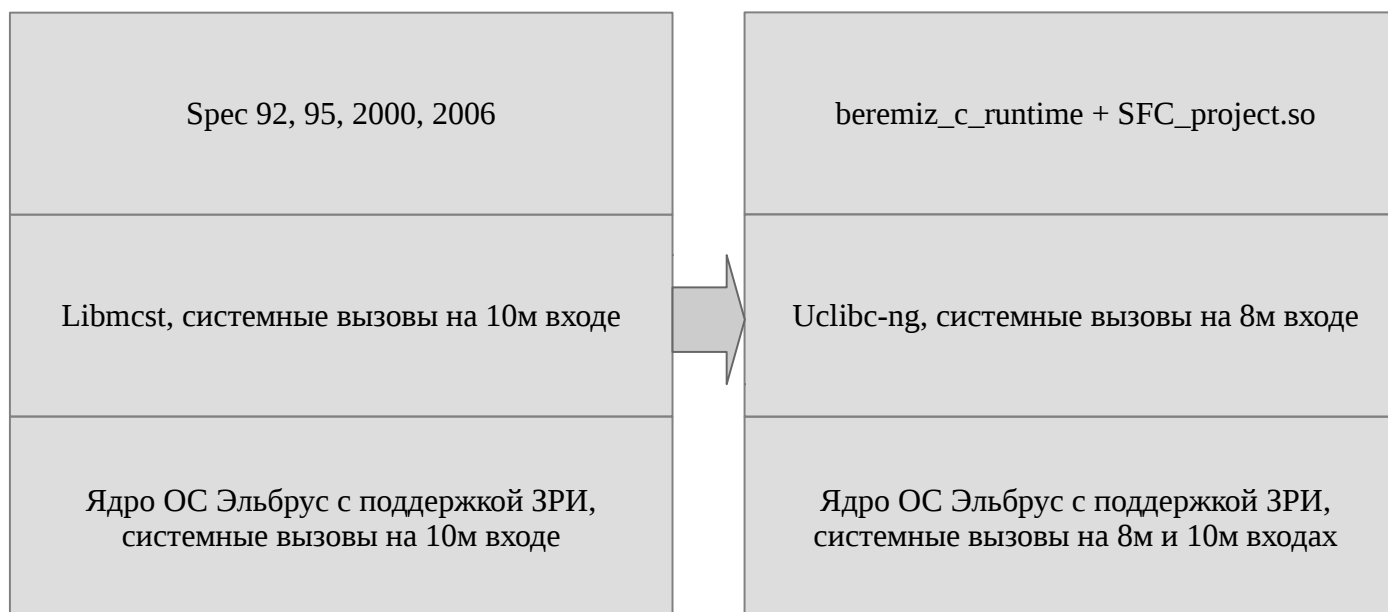
Наиболее вероятная область внедрения результата — **промышленные контроллеры**. В этой области могут быть использованы наработки ПАО «ИНЭУМ им. И.С. Брука» в части поддержки программирования промышленных контроллеров на языках стандарта IEC 61131-3 с помощью среды разработки «Veremiz».

# ПО: старые и новые компоненты

	Старые компоненты	Новые компоненты
Компилятор lcc	<b>-mptr128</b>	<b>-mptr128</b>
Ядро ОС Linux для Эльбрус	<b>* Вход №10 для системных вызовов</b> * контроль работы над указателями в стеке	<b>Вход № 8 для системных вызовов</b>
Библиотека языка C	Библиотека <b>libmcst</b> :  * без поддержки потоков, * без поддержки сети, * без поддержки <b>dlopen</b> (динамическая линковка была, но не было поддержки динамических библиотек), * без реализации <b>malloc</b> в библиотеке (каждый <b>malloc</b> приводит к системному вызову), * без поддержки сигналов и таймеров.	Библиотека <b>uclibc-ng</b> в защищенном режиме:  * поддержка динамического связывания ( <b>dlopen, dlsym</b> ) * поддержка многопоточности ( <b>pthread_create, pthread_exit, pthread_join</b> ), * поддержка функций синхронизации ( <b>pthread_mutex_init, pthread_mutex_destroy, pthread_mutex_lock, pthread_mutex_unlock</b> ), * поддержка функций сигналов и таймеров * поддержка простой реализации <b>malloc</b> (без реализации в библиотеке, каждый <b>malloc</b> приводит к системному вызову), * поддержка функциями работы с сетью ( <b>socket</b> ).
Дополнительные библиотеки		* Библиотека <b>libmodbus</b> * Библиотеки <b>libmodbusregshelper</b> и <b>libmodbussrv</b> были реализованы на языке Си (переписаны с языка C++ на C) * Графические библиотеки на языке C: <b>mesa, x86emul, rfb</b> (подготовлены к переносу в защищенный режим)

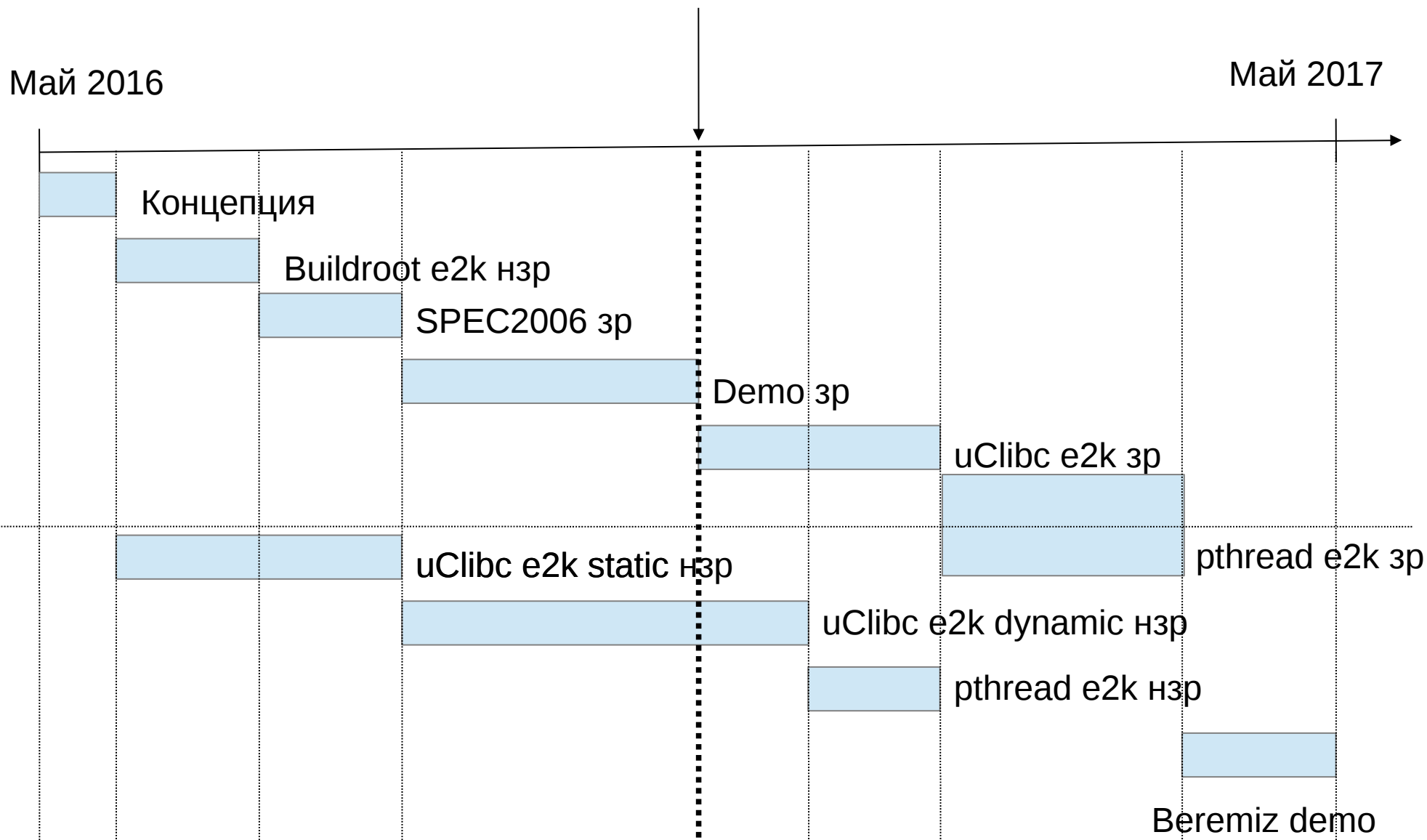
# ПО: старые и новые компоненты

Стек ПО с libmst (до проекта) и стек ПО с uclibc-ng (после проекта)

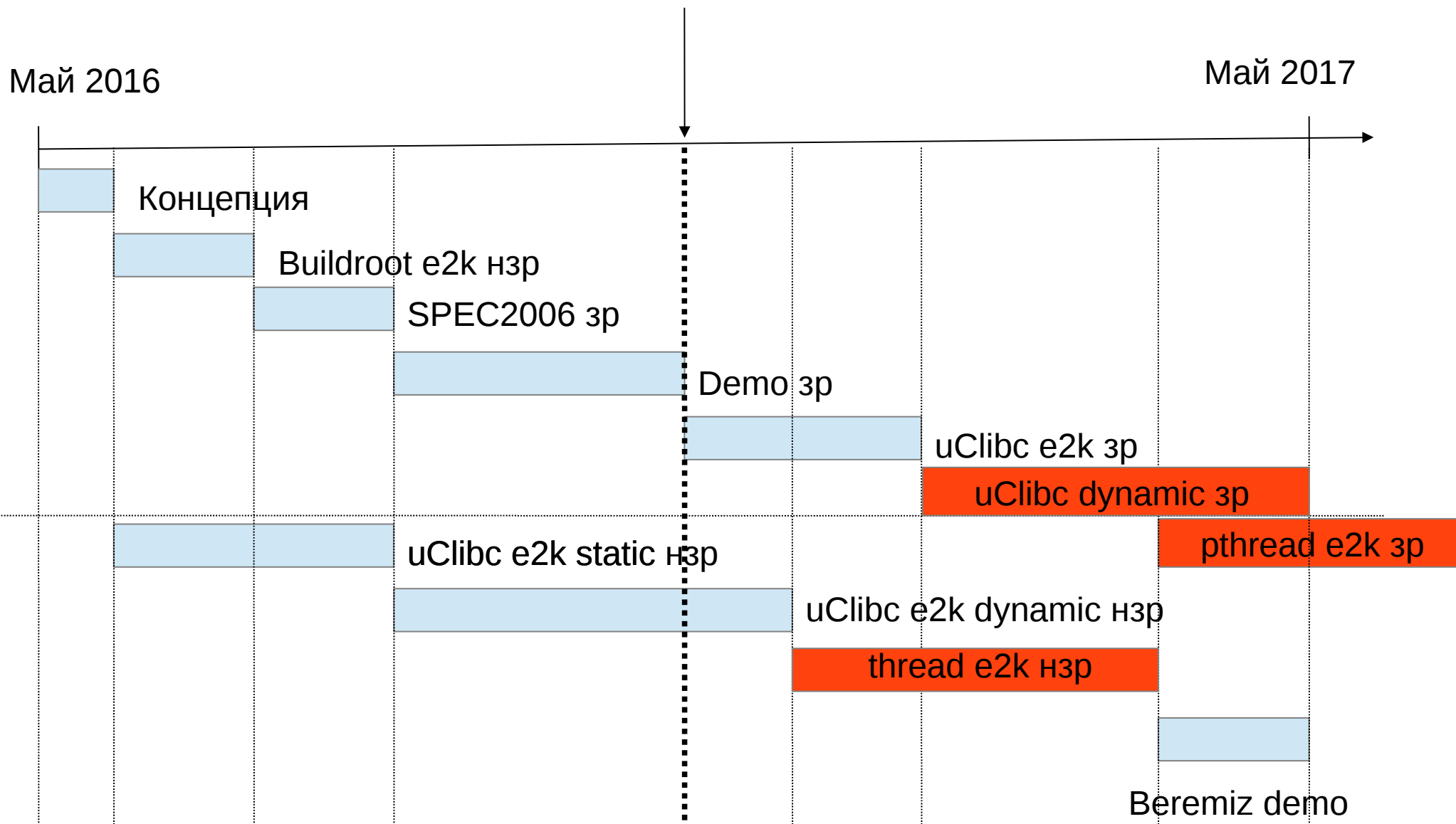




# Планы и реальность: план год назад



# Планы и реальность: реальность

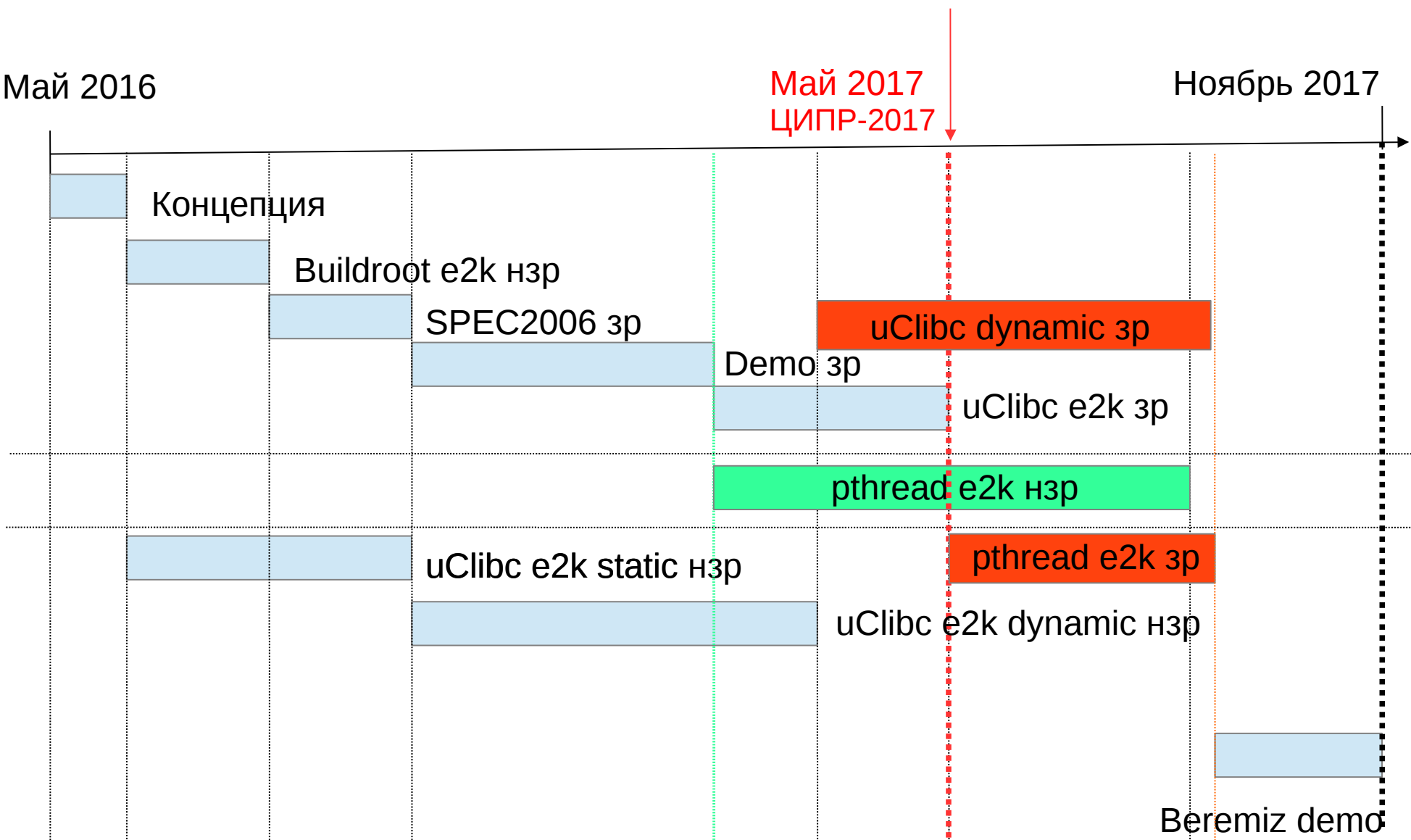


# Планы и реальность: реальность

Май 2016

Май 2017  
ЦИПР-2017

Ноябрь 2017



# Детали реализации

**Отладка uclibc-ng в незащищенном режиме: исправлено 83 ошибки**

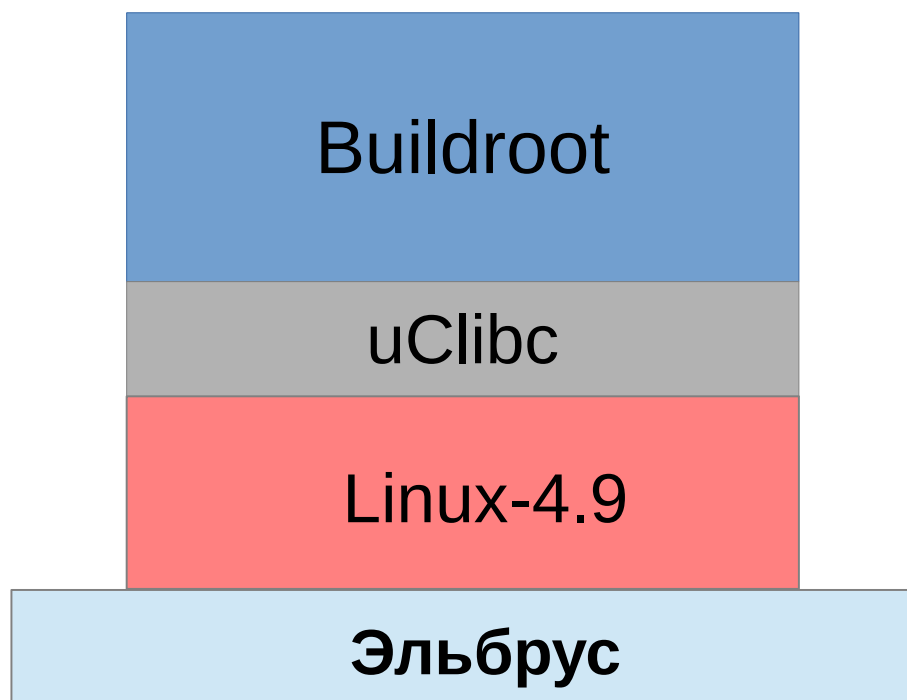
1) Отладка многопоточности в uclibc-ng в незащищенном режиме: **76 ошибок**

- реализация выделения памяти в главном потоке для TLS при использовании DTV и в других потоках при вызове clone (память выделялась некорректно)
- реализация примитивов синхронизации (отсутствовали atomic и spinlock)
- реализация корректного выхода из функции обработки исключений

2) Перенос из glibc и отладка libm в uclibc-ng: **7 ошибок**

- Исправлен алгоритм работы с глобальной переменной signgam в функций lgamma, lgammaf, lgammal
- Исправлены реализации функций nan, nanf, nanl, strtod\_nan, strtod\_nan (возвращали значение nan с неверной мантиссой)
- Добавлена поддержка работы с флагом исключения FE\_DENORMAL
- Был добавлен изначально отсутствующий функционал обработки исключений математических функций с помощью функции matherr. Функция-обработчик может быть определена пользователем для перехвата исключений (аналог try/catch в C++).

# Детали реализации: Buildroot



- Маленький дистрибутив: 24 Мб.
- Собран полностью на библиотеке uClibc, специализированной на использование по встраиваемых окружениях.
- Графическая подсистема, использующая linux framebuffer для отрисовки интерфейсов и графики.
- 7 патчей uclibc
- 4 патча пакетов buildroot

# Детали реализации

**uclibc-ng в минимальной конфигурации в защищённом режиме, вход в ядро № 10:**

- 1) Реализация функции `_start`, - точки входа в библиотеку
- 2) Реализация механизма обращения к системным вызовам из библиотеки
- 3) Исправление операций, которые работают нормально в обычном режиме, но в защищённом режиме недопустимы:
  - оптимизированные алгоритмы работы с памятью
  - реализация специального макроса сравнения адреса функции с нулём
  - замена целочисленных типов данных, используемых для хранения указателей на `void*`
  - выравнивание всех указателей на 16 байт
  - Замена некоторых ассемблерных инструкций: `ldw` на `ldapw` , `stw` на `stapw`

# Детали реализации: вход №8 в ядро

## Проблемы:

- 1) Для использования системных вызовов с указателями в качестве параметров защищенными программами необходимо проводить преобразование дескриптора в обычный указатель.
- 2) Системные вызовы ядра linux принимают на вход до 6 параметров. Стандартный размер окна для передачи параметров составляет 8 двойных регистров (по 64 бита). В защищенном режиме дескриптор занимает два двойных регистра — один квадросрегистр (128 бит). Поэтому не для всех системных вызовов получается разместить параметры внутри регистрового окна стандартного размера.
- 3) Некоторые системные вызовы принимают дескрипторы внутри структур, эти дескрипторы также необходимо преобразовывать в указатели.
- 4) Некоторые системные вызовы возвращают указатели. Для передачи пользователю указатели необходимо преобразовать в дескрипторы.

# Детали реализации: вход №8 в ядро

## Решения проблем:

1, 2) Решение во входе №8 строится на расширении регистрового окна передачи параметров: вместо 8 двойных регистров окно состоит из 14 двойных регистров (спасибо Александру Фёдорову [sanekf@mcst.ru](mailto:sanekf@mcst.ru) за идею и консультации). Увеличенный размер окна передачи параметров позволяет размещать каждый параметр на отдельном квадрегистре, и проводить преобразование дескрипторов в указатели с помощью одного, общего для всех системных вызовов, участка кода. Для этого в ядре заведена таблица с масками для системных вызовов. Маска системного вызова показывает на каких местах в окне передачи параметров лежат дескрипторы. При таком подходе все аргументы всех системных вызовов умещаются в окне передачи параметров, не требуя передачи через память.

3, 4) Уникальные обёртки системных вызовов необходимы только системным вызовам, принимающим дескрипторы внутри структур, а также системным вызовам, возвращающим указатели. Уникальных оберток на 8-м входе сейчас насчитывается порядка 10.



# Детали реализации: malloc

В uclibc-ng есть три варианта функции malloc:

## **Malloc-simple**

- каждое выделение памяти приводит к mmap, каждое освобождение памяти приводит к munmap
- не использует системный вызов brk

## **Malloc**

- выделение памяти через mmap или brk, определяется сборкой
- переиспользование освобожденной памяти
- free вызывает munmap/brk если есть большая свободная непрерывная область памяти

## **Malloc-standard (dlmalloc)**

- переиспользование освобожденной памяти
- выделение небольших (<64 страниц) участков памяти через brk
- выделение больших участков памяти через mmap

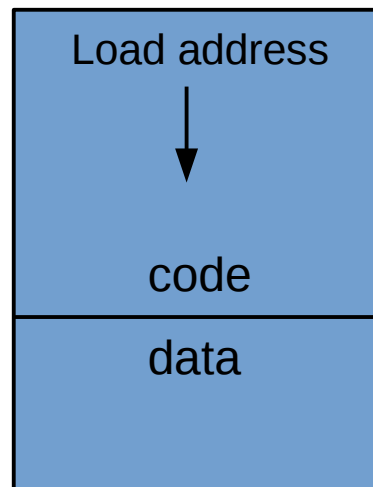
Для ЗРИ выбран **malloc-simple**, в дальнейшем — malloc-protected

# Детали реализации: динамическое связывание

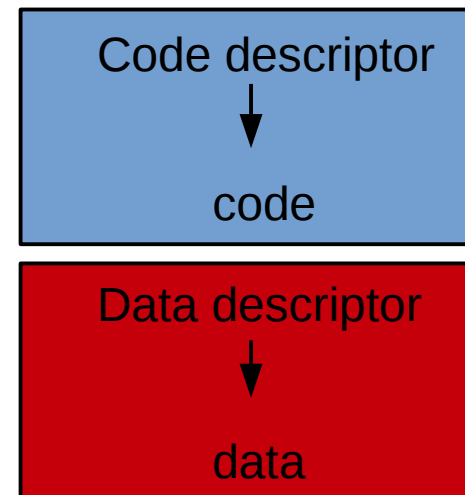
Трудности реализации динамического загрузчика:

- Хранение адресов в виде целочисленных значениях
- Использование недопустимой адресной арифметики
- Особенности загрузки программы в память в защищённом режиме:

Обычный режим



Защищённый режим



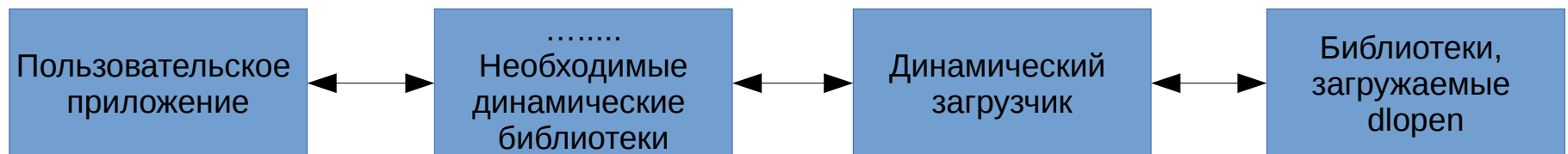
Было принято решение перенести реализацию динамического загрузчика из libmcsst с доработками

# Детали реализации: dlopen

Трудности реализации:

- В libmcsst динамический компоновщик загружается в память как статическая программа, в цепочку загруженных модулей не включается, использование его функций и структур невозможно.
- Необходимо передать из ядра на пользовательском стеке дескрипторы на области кода и данных динамического загрузчика.
- Используя переданные дескрипторы включить динамический компоновщик в цепочку модулей и произвести связывание.

Общий вид цепочки загруженных модулей:



# Детали реализации: pthread

Задача `beremiz_runtime` требует работы следующих функций nptl:

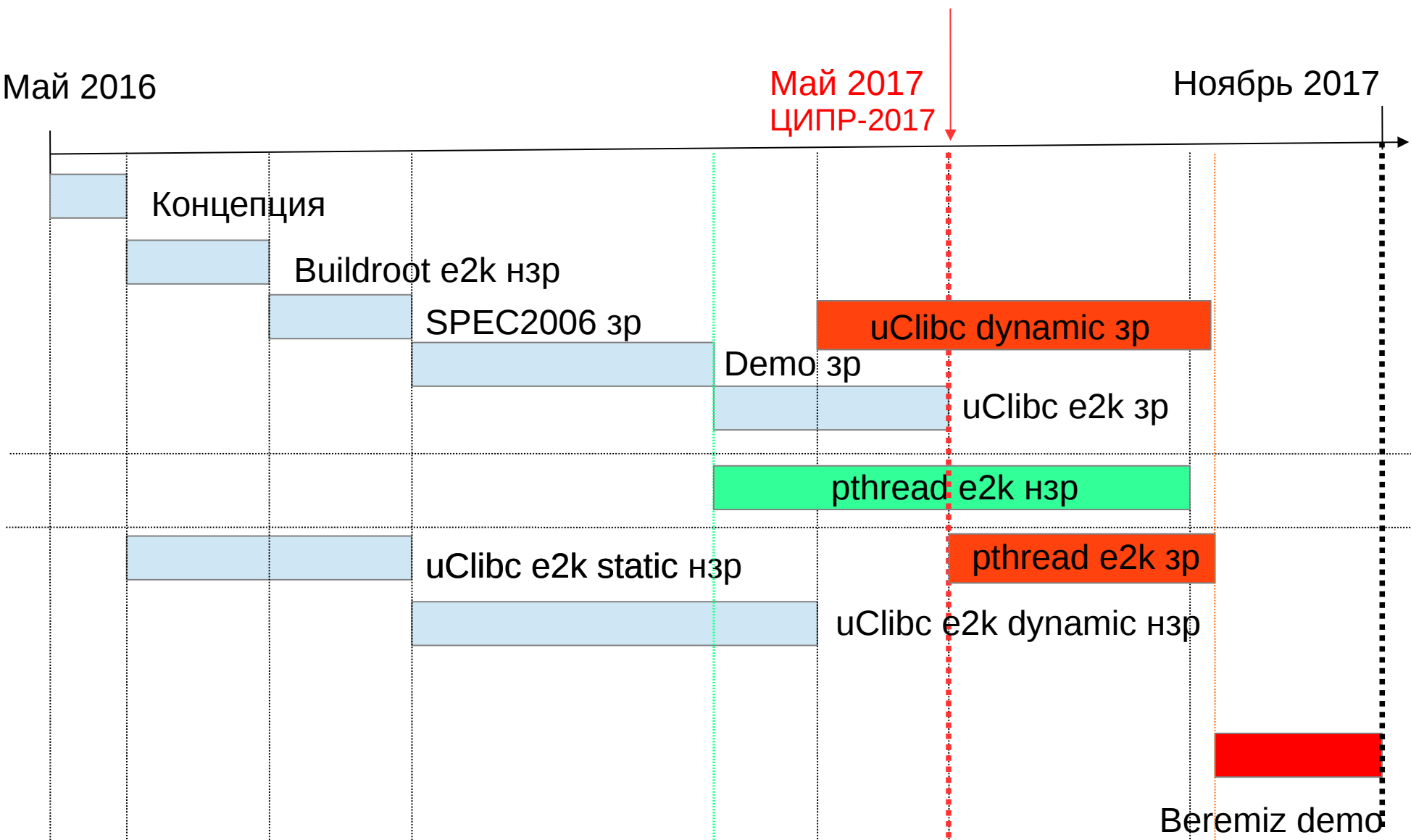
- **pthread\_create**: функция `clone` из `libmcsst` с передачей дополнительных параметров на регистрах. `sys_clone` из входа №10 с приемом параметров из увеличенного регистрового окна.
- **pthread\_join**, **pthread\_mutex\_init**, **pthread\_mutex\_lock**,  
**pthread\_mutex\_trylock**, **pthread\_mutex\_unlock**,  
**pthread\_mutex\_destroy** опираются на системный вызов `futex`. `futex` на 8м входе через маску.
- **setjmp** и **longjmp** взяты из `libmcsst`. Исправили ошибку `longjmp` в ядре 4.9.

# Планы и реальность: реальность

Май 2016

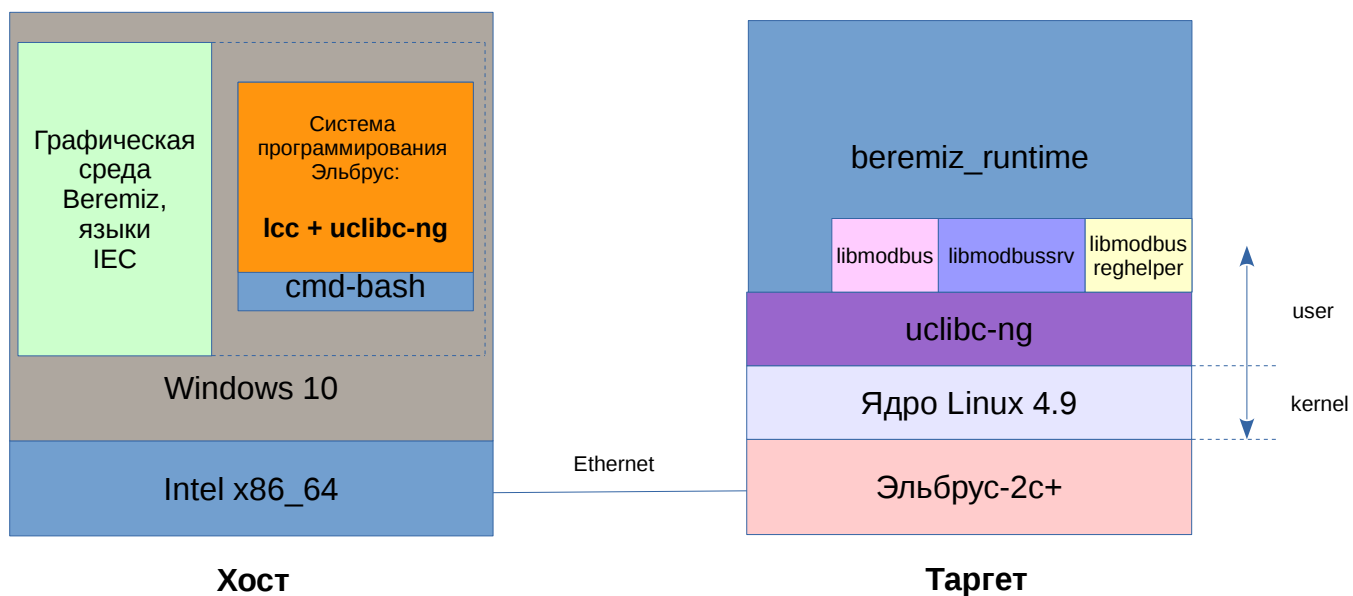
Май 2017  
ЦИПР-2017

Ноябрь 2017



# Детали реализации: реальная задача

*“Деритесь настоящими мечами” К. Мацусита*



# Детали реализации: реальная задача

**beremiz\_runtime** — многопоточное приложение. При запуске **beremiz\_runtime** создаются следующие основные потоки, у каждого из которых есть своё предназначение:

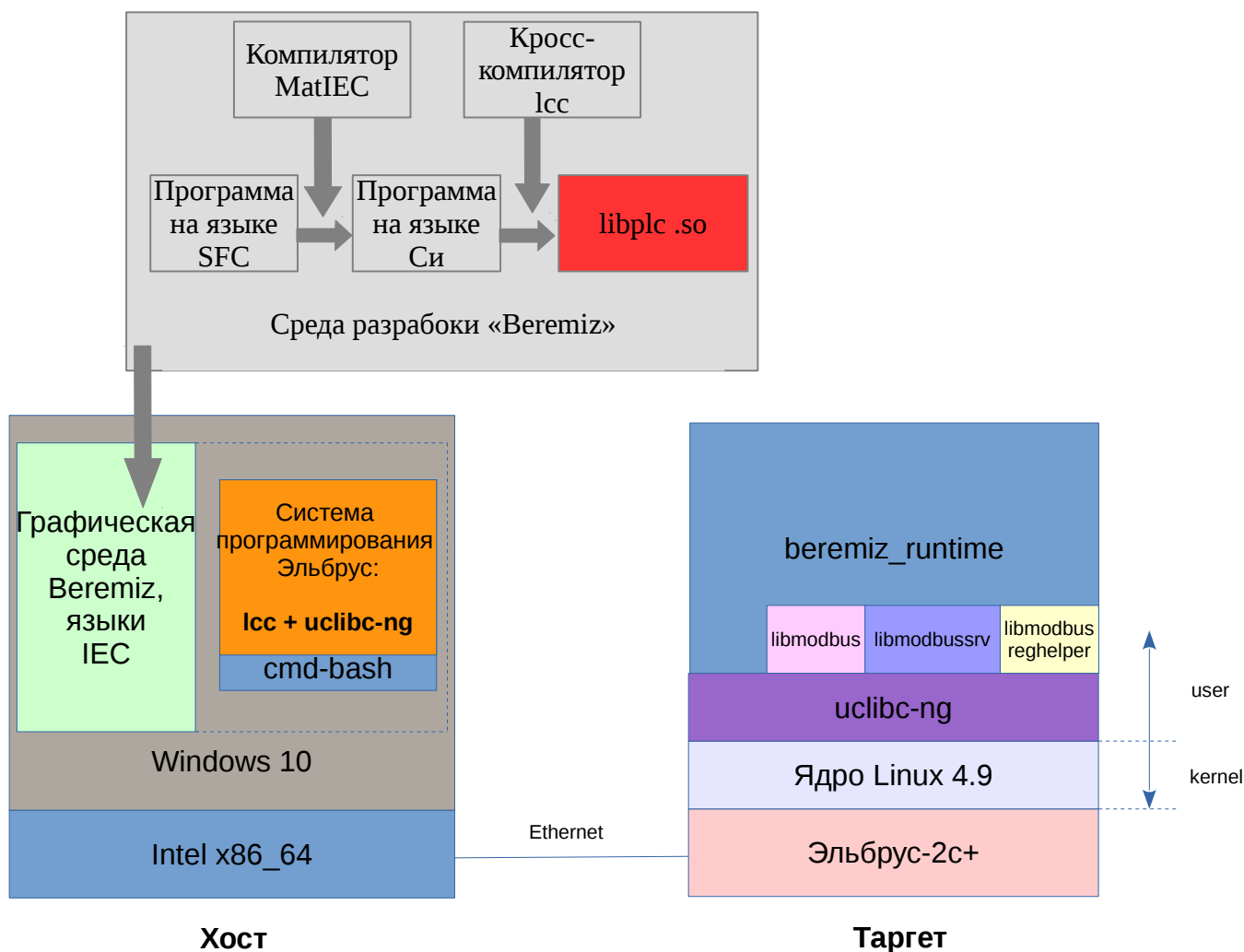
- \* **status\_thread**: периодической отправка статуса устройства на управляющую машину.
- \* **control\_thread**: приёма и обработка управляющих команд от среды Veremiz
- \* **set\_trace\_thread/get\_trace\_thread**: установку/получения состояния переменных
- \* **retain\_thread**: работа с сохраняемыми (retain) переменными, которые записываются в энергонезависимую память (на носитель информации) целевого устройства. Данный поток, например, отвечает за приём и сохранение библиотеки с отладочным кодом от среды Veremiz.

Суть работы **beremiz\_runtime** состоит в том, чтобы запустить на целевом устройстве отлаживаемый код из динамической библиотеки, полученной из программы, созданной в Veremiz, а также обеспечить интерфейс для взаимодействия со средой Veremiz и управления процессом отладки. При этом логика работы программы написанной в Veremiz будет содержаться в динамической библиотеке, передаваемой на целевое устройство.

# Детали реализации: реальная задача

Процесс отладки в режиме таргет-хост.

Шаг 1: Хост: компиляция программы на языке SFC в графической среде «Beremiz»



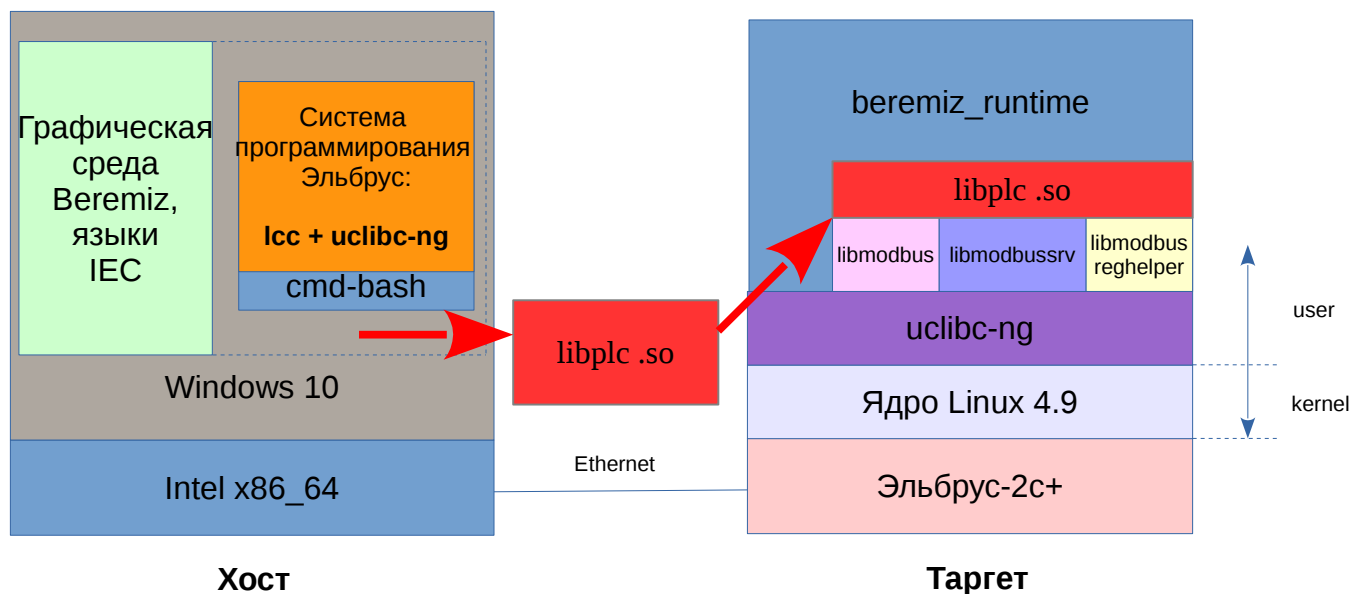


# Детали реализации: реальная задача

*Процесс отладки в режиме таргет-хост.*

*Шаг 2: Хост: установка соединения с target и передача libplc.so на таргет;*

*Таргет: получение libplc.so, открытие его с помощью dlopen и запуск на исполнение*



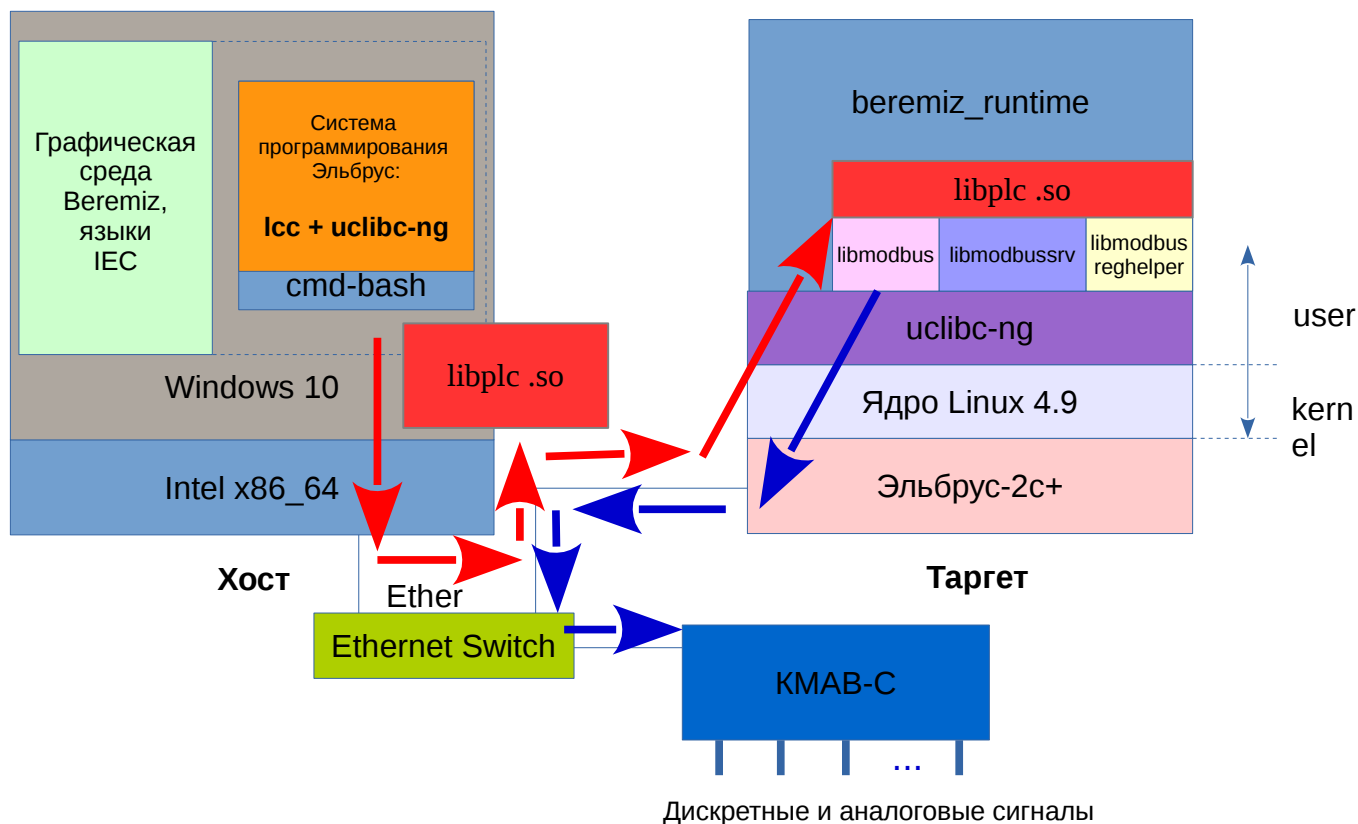
# Детали реализации: реальная задача

Ошибки возникали на каждом шаге отладки реальной задачи

1. Потеря тегов дескриптора при записи дескриптора в структуру
2. Запись за границу описателя потока
3. Неинициализированные данные в `longjmp`
4. Ошибки в системных вызовах `access`, `futex`
5. Ошибки в системном вызове `rt_sigtimedwait`

# Детали реализации: реальная задача

*Библиотека libmodbus в защищенном режиме, ошибки в системном вызове setsockopt*



Технология в действии

# Результаты и дальнейшее развитие

- 1) Получена полнофункциональная библиотека **uclibc-ng** для Эльбрус в незащищенном режиме;
- 2) Разработан минималистичный дистрибутив **buildroot** для Эльбрус, ориентированный на использование во встраиваемых системах, использующий библиотеку **uclibc-ng**. Этот дистрибутив может использоваться в качестве вспомогательного варианта при реализации сложных внедрений (как в случае с проектом Татнефть);
- 3) В защищенном режиме отлажена библиотека **uclibc-ng** с поддержкой многопоточности и динамического связывания;
- 4) В защищенном режиме отлажена библиотека **libmodbus** и сопутствующие библиотеки **libmodbussrv**, **libmodbusregshelper**;
- 5) С помощью полученного набора библиотек выполнена интеграционная работа по внедрению результата в задачу программирования промышленных контроллеров. Результат пригоден для использования в промышленных контроллерах, построенных на «Эльбрус-1с+», разрабатываемых в ИНЭУМ (образцы – середина 2018 года);
- 6) Получен новый набор тестов для защищенного режима;
- 7) Создан задел для развития минималистичного дистрибутива в защищенном режиме части поддержки видео режима и графического режима.

# Результаты и дальнейшее развитие

**Первое направление:** создание автоматизированных средств подготовки исходных текстов универсального дистрибутива к компиляции в защищенном режиме.

*В процессе работы были выявлены типичные случаи применения опасных конструкций:*

- 1) использование выравнивания указателей с помощью приведения указателей к типу `int` при оптимизации работы с массивами (примером является реализация стандартной функции `strlen` в `uclibc-ng`);*
- 2) использование чтения из-за границы массива с целью оптимизации (такие оптимизации считаются нормальными если разработчик уверен, что чтение не пересекает границу строки);*
- 3) использование глобальной переменной для хранения указателя на стек.*

*Выявление таких конструкций – это наиболее затратное по времени действие при переносе ПО в защищенный режим. Возможным решением является создание встроенного в фронтенд компилятора анализатора перечисленных шаблонов программирования. Такой анализатор сможет при компиляции программы в защищенном режиме выдавать предупреждения с указанием заведомо неработающих фрагментов.*

**Второе направление:** дополнение минималистичного дистрибутива библиотеками отображения видео, набором математических библиотек. В параллельной работе, связанной с портированием авиационной ОС4000 на Эльбрус, где разработчики отдела АЗК ОССН принимают участие, был получен интересный результат — реализация минимального набора библиотек, написанных на языке C для поддержки видео-библиотеки OpenGL. Полученный набор библиотек при переносе их в защищенный режим, позволит обеспечить решение всех типовых задач бортового ПО в защищенном режиме.

# О финансировании

На выполнение внутреннего ОКР «Защищенный режим» было потрачено **3,9 миллиона рублей**. Поиск финансирования для продолжения работ по развитию технологии защищенного режима производился в следующих направлениях:

1) Поиск средств среди целевой аудитории «авиационный клуб». Результат — договор ЦНПО «Ленинец» - ПАО «ИНЭУМ им. И.С. Брука», в стадии подготовки — договоры ПАО «Компания Сухой» - ПАО «ИНЭУМ им. И.С. Брука», АО «РПКБ» - ПАО «ИНЭУМ им. И.С. Брука». Работы предусмотренные договорами относятся к смежной теме, особенно в части формирования набора библиотек на языке С, необходимых для задач бортовых приложений.

2) Подготовка проекта «Процессор», финансируемого из Фонда Перспективных Исследований. В проекте предусмотрено финансирование темы «Защищенный режим» в размере 40 миллионов рублей в течение 2 лет. Проект готов к защите на НТС ФПИ. В случае положительного решения по финансированию средства ФПИ поступят в апреле 2018 года.

Для продолжения работы с января 2018 необходимо открытие нового внутреннего ОКР «Защищенный режим-2» с бюджетом **4 миллиона рублей**.

Спасибо за внимание